This Page Is Inserted by IFW Operations and is not a part of the Official Record

BEST AVAILABLE IMAGES

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images may include (but are not limited to):

- BLACK BORDERS
- TEXT CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES
- FADED TEXT
- ILLEGIBLE TEXT
- SKEWED/SLANTED IMAGES
- COLORED PHOTOS
- BLACK OR VERY BLACK AND WHITE DARK PHOTOS
- GRAY SCALE DOCUMENTS

IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

As rescanning documents will not correct images, please do not report the images to the Image Problems Mailbox.

POWERED BY Dialog

Bending glass sheet Patent Assignee: PITT

Patent Family

Patent Number	Kind	Date	Application Number	Kind	Date	Week	Type
BE 665756	A					196800	В
DE 1496007	A					197343	
JP 74010331	В	19740309				197414	

Priority Applications (Number Kind Date): US 64379108 A (19640630)

Derwent World Patents Index © 2002 Derwent Information Ltd. All rights reserved. Dialog® File Number 351 Accession Number 663871

Method and apparatus for bending a glass sheet					
Patent Number:	☐ GB1112781				
Publication date:	1968-05-08				
Inventor(s):					
Applicant(s):	PITTSBURGH PLATE GLASS CO				
Requested Patent:	□ <u>BE665756</u>				
Application Number:	GB19650025010 19650527				
Priority Number(s):	US19640379108 19640630; US19620236103 19621107; US19620236676 19621109; US19650502670 19651022; US19650513378 19651213; US19620178997 19620312; US19620195773 19620518; US19620209456 19620712; US19620185448 19620405; US19620199901 19620604; US19620175938 19620227; US19610139901 19610922; US19620172235 19620209; US19620176080 19620227				
IPC Classification:					
EC Classification:	C03B23/035, C03B27/008, C03B27/048, C03B29/08, C03B29/12, C03B35/24, C03C17/00B, C03C17/00B2				
Equivalents:	☐ <u>DE1496007</u> , ☐ <u>FR88465E</u> , ☐ <u>NL6507981</u>				
Abstract					
The invention of the parent Specification 1,021,842 is adapted to produce a curvature in the direction of travel of a glass sheet over a gaseous support bed. As disclosed, the support contour of the gaseous bed is also transversely curved. The glass sheet passes through a preheat section A to a heating section B comprising a flat zone 10, a transition zone 12 and a final shaping zone 14. The shaped sheet then passes to a quenching section C between opposed blasts of cool air and thence to a delivering roll section D. The support beds 36 and nodules 37 are similar to those disclosed in the parent Specification. The general shape disclosed is toroidal, but other shapes are referred to, together with other gaseous support beds.					
	Data supplied from the esp@cenet database - I2				

€N [mt · C] ·

C 03 b 23/02

B 65 g 49/06

磐日本分類

21 B 24

21 B 241 83(3) D 451 9日本 国特許庁

①特許出題公告

昭49-10331

(4)公告 昭和49年(1974) 3月 9日

発明の数 1

(全川頁)

❷ガラス板を曲げる方法

判 昭46-2148

创特 顧 昭40-36822

经出 昭40(1965)6月22日

優先権主張 1984年6月30日99アメリ カ国49379108

∰特許第703250号の追加

☑発 明 者 ジョゼフ・アンソニイ・ガロツタ

ニユーケンシントシ・ファーンレ クジ・ドライブ 2 2 4

砂出 願 人 ピー・ピー・ジーインダストリー

メ・インコーポレーテッド

ピッツバーグ22ワン・ゲートウ エイ・センター

和代 理 人 并理士 茂村成久 外2名

図面の簡単な説明

第1図は本発明に従いガラス板を曲げるに当り それを運搬、加熱、彎曲並びに冷却するための装 **商をその一部を除去して示した一部断面、一部側** 面図、第2図は予熱区域、加熱及び変形区域、急 ためのバーナの相対位置及びガラス移送装置の配 置関係を示した平原図、第3図は第1図の3-3 娘に沿つた一部断面、一部立面図、第4図は後続 する運搬区域の部分を取り除いて急冷区域のみを 成る床(以下、ペッドと呼ぶ)及び、圧力充填室 と各単位体との関係を示すと共化、該単位体の構 後の一例を図示した一部新聞、一部立園図、第6 図は個々の小室に分かれているガス噴出用単位体 **う断面図、第8図は急冷区域における各単位体の** 構造及びとれらの単位体から構成されるペットを

2

示した一部欠切斜視図である。 発明の詳細な説明

本発明はガラス板を曲げる方法の改良に係る。 最近、特に自動車産業の分野において、複合曲 5 面を有するガラス板即ち、及手方向にも幅(横) にも曲げられて直襲部分を持たない ガラス板 が多 く採用されるようになつてきた。 もちろん この ような 複雑な彎曲形状の ガラスは、平根 ガラスを 把持具で懸架しつつとれを雌雄一対の型で圧して アメリカ合衆国ペンシルバニア州 10 形成することもできるし、菜は、水平に配置され た平板ガラスの間縁部下面をいわゆる「 環型 」で 支持しつつ加熱するととにより該平板 ガラスを 軟 化させて重力により垂下させたり又はこの場合環 型の各部を中折れ式に上下方向に次第に折り曲げ アメリカ合衆国ペンシルバニア州 15 て軟化したガラスに曲げ力を加えることもできる が、いづれの場合にもガラスは把持具や曲げ型等 の固体物に直接接触するため、この接触部に傷が つくという欠点がある。

この欠点を解決するための手段として、本出願 20 人の先願に係る特許第703250号[特公昭 47-47964号公報、特顯昭37-40944 号(仏国特許第1341004号に該当))には、 ガス 支持ペッドより噴出する ガスの圧力により、 ガラス根をその変形温度にて少くとも部分的に支 冷区域、並びに圧力充場室へ燃焼ガスを供給する 25 持しながら該支持ペッド上を運搬すること。的記 ガス支持ペッドの輸界形状をガラスの運搬行路の 少くとも一部に沿つて変化させること、並びに、 ガラスが少くとも部分的に ガス 支持されている間 に該ガラスを前配変化した即ち新しい形状に倣わ 図示した斜視図、第5回はガス噴出用単位体から 30 せてそのまま冷却させることにより前記ガラスを 曲げる方法が記述されているが、 この方法ではガ ス支待ベッドの輪郭形状がその幅方向にのみ変つ て部分円筒形の ガス支持ペットになつているにす ぎないから、この方法では、ガラス板はその進行 を示した平面図、第7図は第6図の7-7線に沿 35 方向の軸線を中心として下方に曲るだけであるの で、長手方向にも幅方向にも鬱曲したガラスを得 ることはできない。

従つて、本発明は上記の如くガス支持ペッドに よりガラスを曲げる方法において、ガラスの退骸 行路を上下即ち垂直方向にも彎曲させることによ り、複雑な曲面即ち長手方向にも幅方向にも響曲 するものである。

以下、図示実施例について本発明を詳述する。 図において、第1図及び第2図は、変形温度叉 はそれ以上、例えばガラス板を曲げ且つ強化する り、それを熱いうちに急冷して強化したり、斯様 に曲げ且つ強化したガラスを取り除くためのロー ル式移送機へ運搬するのに有利に用いられる装置 を例示している。全体を形成している各区域は次 の様なものから成る;

ローラー予熱区域 A - ここではガラスが輻射加 熱機の間のローラー上に載せて運ばれ変形温度以 下の適当な予熱温度になる迄予熱される。

カス 支持及び加熱区域 B~ ここでは ガラス板は 進せしめられる間に膜状に流れる 加熱ガスの流れ へ移され且つその上に支持され、補足的熱がガラ ス板の上下から輻射熱源によつて与えられ、ガラ ス板は彎曲及び強化に十分な高い温度に達するに 剝る。

急冷区域ですることではガラスは、その両側に沿 つて流れる冷却用空気歳の間に浮いている間に急 冷される。尚、駆動板による駆動はこの区域中棟 けられる。過能ロール区域D-ととでは曲げられ 次の目的地へ運ばれる。加熱区域 B は平面域 1 0 と、変移域12と最終成形域14とを含み、ガラ ス板の形を平面から目的の複合曲面へと除々に 変 える。

のロールは装置の長手方向に延びた枠部材によつ て支えられた軸受18に両端を支えられている。 各ロール16は予熱区域中で一例に並んだ誘導器 20を含み、これによりガラスを次のガス支持区 域へ移るのに適切な姿勢に位置決めするようにな 40 ーターで駆動される駆動軸5 3とによつて駆動さ つている。各ロールは駆動モーター(圏示されて いない)から通常の方法で駆動される。電気的加 熱装置からそれぞれ構成された輻射屋根22及び 輻射床23が設けられて予熱区域へ熱を供給する。

加熱区域Bは支持枠内に作られた炉囲い25を 合み、該支持枠は、けた26、支柱27、及び柱 29に支えられた楽28を含む。 セラミック (Ceramic)製保持体34K入れられたコイル したガラスを製造し得るようにするととを目的と 5 から成る加熱袋買33が設けられた朝射屋根30 及び輻射床32が炉囲い25の全長にわたつて紙 びている。

第1図から第3図に示された如く、加熱区域B の炉勘い25内には互に離隔しているが近接して ことが出来る温度。に平らなガラス根を加熱した 10 並置され且つモザイク状に幾何学的模様に配列さ れたガス噴出単位体37から成るペッド36があ る。例示した具体例に於ては、全単位体37の上 端はだいたい長方形をしており且つ所定の共通外 形面内に位置する。単位体37は、ガラス板の所 15 定の移動行路を90°以外の角度で横切つて連続 的に配列された列内に配置されている。各単位体 37は上端より狭い断面積の足38を有し、(第 5図)、その各々はペッド36の下にあつて該ペ ツドの支持体として働く充壌窒 4 0内に通じてい その縁にのみ摩擦的に接触する駆動板によつて前 20 る。第2図に於て、各単位体は排気区域によつて 囲まれ且つ他の単位体から分けられている。

単位体から成るペッドの第一域即ち平面域10 は、全単位体の上端面が予熱区域Aの運搬ロール 16の上面で形成される面に平行ではあるがほぼ 25 単位体とガラス板の支持高さとの間の間隙の巾だ け低くなるような島さに調節されている。各ガス 充填室4 0 はその一側部で孔 4 3、可饒性結合部 材44化よつて5つのパーナー42化通じている。 ガス支持ペッドは一方の側へ水平に対し約5°の 且つ強化されたガラスが急冷区域から受領されて 30 角度で第3図に示す如く傾いている。ペッド36 の低い方の開端に一連の一様な円板状駆動部材 46が設けられてペッドの内方へそのすぐ上で突 き出ていて、ガラス板の一方の縁にのみ摩擦的に 接触しこれを床に沿つて連続的に移動運搬する。 予熱区域 Aは一連のコール16を有し、これら 35 複数個の排気管48が炉囲い25の屋根を貫通し て突出し、その内部を大気中へ遠通させている。 (第1図)。駆動部材46は軸50上に取りつけ られ、その軸の為の軸承51が充填室用の支持部 材に取りつけられている。各軸50は軸52とモ れる(第3図)。 輻射熱はガス支持ペッド36の 上下に輻射屋根30及び輻射床32によつて供給 される。空気を加熱ガス発生用燃焼装置へ圧送す るため、送風機が空気を各究填室40用の多岐管

56を介してガスパーナー42へ圧送する。ガス は導管(図示せず)を通してパーナー42へ導入 される。各パーナー42はいわゆる直接燃焼式空 気加熱型のものである。パーナーの燃焼室におけ る混合物の熱漿により各単位体に均一な温度と圧 5 力の加熱パスを供給するに十分な充塡圧力が得ら

ガス支持ペッド36を形成する単位体3~は第 5図に詳細に示されている。各単位体37は上端 の上方にガス支持されて横たわつている。 ガラス 板の下に実質的に均一な圧力区域を形成する。 と の区域の圧力は、中空の支持足38及び各上端隔 口室と上記中空支持足とを連通させる複数個の孔 されるガスによつて与えられる。孔58は支持さ れたガラス表面に対し加圧ガスが直接衝突しない ように且つ各上端開口室へ導入されたガスが既に 存在しているガス中へ確実に拡散し、かくして単 位体の上端に亘つて均一な圧力が確保されるよう 20 される表面の形状が徐々に変わるようになる具合 に配償されている。 更に、孔58はガスが充塡室 から単位体へ流れる際にその圧力を低下させる。

別な実施例による単位体370が第6及び第7 図に示されている。この単位体は単位体 37 にだ いたい同じであるが、騒371,372,373 25 向において下方に傾斜している。各単位体はその 及び374で4つの独立した小鼠に分割されてい る点が異なる。各孔375は中空の足380と単 位体の各小室とを連通し、各小室は他の小室と独 立に機能を果すようになつている。したがつて、 ガラスがどの小室を覆つている場合でもガス圧に 30 より支持される。

支持床の平面域 10 に於では、単位体は等しい 高さに配設され、従つて、単位体からのガス流上 に支持されるガラス板に対し平らな支持ペットを は変化し、ガス充填室40はガラスの移動方向に 下方へと傾斜している。最終成形 1 4内の単位体 37の上端によつて形成される共通面は、円の一 呉又は他の曲面をその面内の一本の軸線の周りに 一部としてある。斯棕に、一定の曲率半径の複合 曲面(即ら疑横の彎曲)が与えられるから、複合 曲拳の一部に合致する曲面ガラス板はその形状を 何ら変化させる事なく移動行略(前進方向)に沿

つた全てのガス支持部分の上面形状に合致する。 平面域10における平6なペッドと最終成形域 14における回転体形ペッドとの間には変異域 12があり、ことでは単位体37の上端によつて 形成された支持ベッドの輪郭形状が平面から徐々 に変化して、最終成形域14の輪郭成形域14の 輪郭形状である回転体形に一致する。斯様に、ベ ッド36の変遷は12の全ての部分の高さは移動 行路に沿つた方向(長手方向)及びそれに対し横 が開口した室を形成する。各単位体の上端は、そ 10 の方向(幅方向)共に次第に低くなつていく。即 ち、ガラス板が変形温度で埋ばれ平面から曲面へ 変化する間に、支持されたガラス板の移動方向を 横切る方向におけるその ガラス板の各部分は前の 水準から夫々異つた率で低くなり(中央から両側 58を介して各単位体37へ充填富40から供給 15 端方向へ)、一方、ガラス板の移動方向における そのガラス板の各部分は同じ率で徐々に低くなる。 第1図に示すようにペッドの曲面はガラス移動行 路の横及び長さの方向共に上向に凸状である。各 単位体37の高さは、単位体の上端によつて形成 K、単位体の上端開口室の深るを変え且つ足38 の長さを種々の程度に変えることによつて変化さ せてある。更に、ガス充填室40は、ベッドがガ ラス移動方向において徐々に彎曲し得るよう同方 上端から均一の距離(高さ) でガラス板の各部分 を支持する政に、変形可能のガラスは臀曲したべ ツドに沿つて進むにつれてベッドの輪郭形状に一 致し て曲る。

ガラス板の移動方向にガス支持加熱区域Bの次 に急冷区域C がある(第1,2,4及び8図参照)。 急冷区域では上記ガス支持加熱区域の床と同様に モザイク模様に配列した単位体から成る彎曲した 床60を含む。各単位体61(第8図)は上端よ 与える。最終成形域14に於ては各単位体の高さ 35 り小さな断面の足62を有し、その足は熱交換器 より成る冷却箱63を通つて充填室64内へ突出 し、その冷却箱と上記充填室の上面は単位体の為 の支持体として働く。単位体の上端の表面は、前 のガス支持及び加熱用ベッドの終端の回転体形論 回転させる事によつて形成される回転体の周面の 40 部外形に遠続したペットを形成するよりな高さに 調節されている。

> 導入多岐管 6.5 (第2回参照)からの冷却水の 如き熟交換用施体は複数個の質6.8を通して熱交 換器箱63(第8図)内に導入され、管67を通

して排出多岐管68中へ排出される。大気温度に ある空気の如き比較的冷たいガスは送風機6 🕏 🌣 ら準備70を介して充塡室84(解8図)へ 供給 される。導管7 0内には適当な弁(図示せず)が 設けられて充塡室への空気の圧力及び流れを調節 5 の速度で駆動され或はモーター91 によつて高速 する。

顕部組立体了1(第1及び4図)が床60の上 方で上下に調節可能に支持されている。上記顯部 組立体は本質的に凸状のペッド60及びそれの無 交換館63及び充模窓64と同様の構成要素から 10 及び急冷区域の駆動円板460を高速モーター 農成されるが、その下面即ちガス噴出ペッドの表 面はペッド60と相補形に凹状をなしている点で **堪る。宛部紙立体71は、支柱75に固定された** 交差聚14に取りつけられた流体モーター13に 対の隔置された交差楽了6及び77は夫々一対の 隔置された支柱15によつて支持されている。こ つの誘導ローラー78,79は架76に回転し得 るように取りつけられると共に、梨了6に関して は水平方向に食造い、頭部組立体71から直立し 20分な時間だけ作動させ、その後前記制御装置が全 た誘導部材 8 2 に関しては垂方向に食い違つてい る。同様に誘導ローラー80及び81は楽77に 回転可能に取りつけられると共に、頭部組立体 了1から直立し且つ誘導部材82から離隔置した 顕部組立体の ガス支持ペッドを下方のガス支持ペ ッドに対し垂直方向に整列させた状態で上下の調 節を行うととが可能とされる。頬部組立体了1は、 下方に下げられた場合、頭部組立体の高さを定め の手段を構成している止め(図示せず)の上に乗 る。流体モーター73は、頭部組立体71に取り つけられたピストン棒84の運動の上限位置まて 頭部組立体了しを上昇させる働きをする。この機 上昇させ、上下のペット間へ入ることが可能とな

急冷区域の為の運搬装置は円板状の駆動部材 460を含み、その駆動部材は上下のペッド間の 内方へ延びた犇い外周線を有し、この外周線がガ 40 ガラス板に近接している時、滞100内及び表面 ラス板の一方の側端線にのみ摩擦的に接触してそ のガラスをベッドに沿つて遠続的に真直移送する。 駆動部材460は離500に取りつけられ、その 館の為の軸承510は下方のベッド用の支持部材

によつて支持されている。各軸500及び、最終 成形域の駆動部材用軸のうち急冷区域に最近接の 最後の三本の軸50は、全ての運搬円板46を駆 動するのに用いられるモーター9日によつて通常 度で駆動される駆動軸により駆動される(第2図 参照)。斯様に全ての駆動部材46及び460は モーメー30Kよつて通常の運搬速度で駆動され るか、前記加熱区域の最後の三つの駆動円板 4 6 91によつて適宜の駆動軸及びクラッチ機構を介 して高速度で駆動してもよい。この場合モーター 9 0 は残余の駆動円板を通常の速度で駆動する。 前記の如き高速駆励は加熱区域Bの終り近くにあ よつて垂直方向に動くように支持されている。二 15 る圧力感知部材 9 6 によつて作動される時差作動 **式制御装置により制御される。すなわら、上記感** 知部材96は、高速で急冷区域へ移動されるべき 位置まで来たガラス板の存在を感知して前記高速 モーターを、そのガラス板の高速移動を行うに充 ての駆動円板 4 6 及び 4 6 0の駆動を 通常の速度 のモーター90へ切換える。

急冷区域の単位体 6 1 は第 8 図に一層詳細に示 されている。各単位体61は角柱体98を含み、 誘導部材83と共に作用する。この構造により、 25 その角柱体は、第8図において下方単位体の位置 に示されている様に、一般に矩形の上部表面99 を有し、且つ複数個の同一平面上の弓形の癖100 を有している。その母形灘は単位体の中心部から 外方へ延び、その中心部へ各側は集つて放射状部 且つ下方支持床60に関して高さを調節するため 30 分102に通じており、この放射状部分102は 足62を貫通して延びる中心通孔104を介して 充填室64へ通じている。 蓋105が放射状部分 102及び中心通孔104を覆うように設けられ て、各群100へ姿る制限された孔(絞り孔)を 成により、清掃及びその他の目的で頭部組立体を 25 構成する。この構造によつて、充填室からのガス は各単位体61の各弓形瓣の最中心部へ送られ、 機100c沿つて流れる間に波群の興璧を越えて 単位体61の上部表面99を横切つて流れ、各単 位体を取り巻く排気域106へ流れる。単位体が 99m沿りガスの圧力はガラス板に対して浮力を 与え、かくしてガラス桜を上下のペッド間に交持 する。 特に各単位体61とガラス板との近接した 配置によつて、 ガラス板 とガス 流との間の高 速度

の熱移動が達成される。

第1及び2回に示された如く。 ガラス辨出用連 搬ロール装置 Dは、移動行路を横切つて延びる曲 つた支持軸上に回転自在に取り付けられた円板状 又はドーナツ烈の運搬部材110から成る。上記 5 導入され、その中で65歳(1平方インチ)当り 円板又はドーナッ型部材の上側外周表面は、ガラ ス板の最終形状の彎曲形状に大体合致した形状 (輪郭)をしてガラス移動行路を 横切る 方向にお いて互に離隔する支持点を形成する。とれ等の選 搬用円板は駆動されず、むしろ、急冷区域からの 10 m649m(1200m)の温度で且つ1分間約 ガラス板が ガラス 移動方向において下り坂になつ ている移送行路により、ガラス板には、これを上 記急冷区域の出口から排出しようとする運動力が 与えられる。

見かけの厚さ 6.3 5 🛤 (🤰 インチ) 、巾約 3 8.1㎝(15インチ)長さ約7 6.2㎝(30イ ンチ)の平面ガラス板が縦に順次予熱区域Aのロ ール16上に置かれ、誘導限20により適切に整 20 の厚さである。 列させられ、ロール16上を1秒当り330m (1.3 インチ)の 鬱速度で予熱区域内を通過する。 移動するガラスの上及び下側にある電気加熱ロイ ル22及び23が、ガラス板が約4.51m(15 の表面温度に加熱するに十分な割合で予熱区域へ 熱を供給する。

ガラス板の先端が予熱区域の最後のロールを離 れ、支持床38を形成する単位体37を除々に覆 い始めると、ガタス板は単位体から噴出されるガ 30 (50インチ)でガラス移動の方向(ベッドの長 スの均一な圧力によつて部分的に支えられ始めそ して最後には完全に支持される。とのガラス圧力 の大きさは決して大きくなく、ガラス板を曲げた り変形させたりしないように、とにかく十分に低 つている。一度びガラス板がガラス支持されると、 その低い方の側端線が回転する駆動部付46と摩 擦的に接触することによつて運搬される。との目 的の為、袋價全体は水平に対し約5°傾けられた。 失過平面内に配置されていて、 ガラスに対し 上配 40 ンチ) 厚さのガラス で覆われた時そのガラス上面 駆動部材 4 8 に垂直な分力を与えるようにしてあ

ガスパーナー42には、完全燃烧に必要な量よ り260 系過剰の空気を含んだ。天然ガスと空気

が約1対36の体験比で供給される。天然ガスは ベッドの0.0929m2(1平方フィート)当り 1時間につき約1.70m³(60立方フィート) の割合で供給される。燃機生成物はガヌ充填窓へ 約0.2 27 kg(0.5 ボンド)の圧力を生ずる。各 単位体は、ガラスで覆われた単位体の小室内で上 記充填室内の上配圧力をその約1/21まで減圧 する孔を有する。 ガスは充塡室から各単位体の足 0.0 3 6 8 m⁸ (1.3 立方フィート) の流量で導 入される。

本実施例の予熱区域内の単位体からなるペッド は第5図の如き態様で0.0929㎏(1平方フィ 次に、上述の基置の操作について一例を記述す 15 ート)当り120個の単位体から構成されてむり、 各単位体の上端は正方形を形成し、その正方形の 各辺は25.4m(1インチ)の長さて、隣接する 単位体の壁の関隔は約1.98 編(3/32インチ) になつている。各壁は約1.5 9×4(1/6 インチ)

単位体から成るペットは、第1及び第3図に例 示した如く、最初平であるが、この最初平らな形 状の支持面は回転体形のものへ徐々に変る。その 支時面は半径127㎝(50インチ)の円の一部 フィート) 移動する間に約510℃(950m) 25 をその円の中心から3 6.5 8m(1440 インチ) の半径で回転させた場合の回転体の表面の一部に 一致する。即ち最終成形区域14及び急冷区域 8 ①のベットの曲率はガラス移動行路を横切る方 向(つまりベッドの幅方向)では曲率半径127cm 手方向) では3 6.5 8 m (1 4 4 0 インチ) の曲 率半径になつている。ペッドの表面形状に於ける 平面から曲面への変化は、加熱区域Bの初めから 約152㎝(60インチ)の個所から始まり、上 く且つ単位体から単位体へかけで十分に均一にな 35 記この個所ではガラス板は約649で(1200ア) の温度になり、ガラス板はその移送速度で単位体 ベッドの表面形状の変化に従つて容易に且つ充分 に変形し得る。

> 各単位体のガス支持圧力は、6.35 ㎜(// イ 側の圧力よりも 6.5 cd(1平方インチ) 当り 10.49r(0.023ポンド)だけ大きい。この 差圧はガス 支持された ガラスの 下面と単位体盤の 上端との間に0.254程(0.010インチ)の間

隙を与える。排気圧はほぼ一気圧である。

11

ガラス板を加熱するために、支持ガスはガラス 板が目的とする弧度に達する迄の加熱段階中 ガラ ス板の温度よりも高い温度に保たれる。この場合、 熱は約649℃(1200下)にある単位体ペツ 5 体から成り、それらの中心間間隔は30.16 ㎜ F及び支持ガスから対流及び輻射によつてガラス 板に与えられると共に、ガラスよりも高い通常約 704℃(1300下)にある天井の加熱コイル 30からもその区域内に輻射によつて与えられる。 ガラスが炉中に送られると、加熱コイルは必要な 10 (0.050インチ)である。 熱を供給するように作動される。この様に、ガラ スの温度は 4.5 7 m (15 フィート) の加熱区域 を通り終る時迄に約649℃(1200下)まで 高められる。 光域室下の幅射床32は約704℃ (13007)で熱を供給し炉内の雰囲気の延度 15 である。かくしてガラスに歪模様が形成されるか を維持し且つ充填電盤を高温に保つ。

ガラスの先端が時差式制御装置95上の圧力ス イッチの圧力感知部材96の上を通ると、該制御 装置のタイマーが作動する。 とのタイマーは、ガ ラス板の先端がある速度で加熱区域の終りに達す 20 転体形の面であるから、加熱区域の最後からガラ るとそこから高速で送り出されるようにガラス根 を送る速度を上げるように調節されている。 との 時には、加熱区域の最後の三つの円板状駆動部材 46及び急冷区域の円板状駆動部材 460に対す る駆動は、適当なクラッチ及び駆動制によつてモ 25 の温度は約316℃(600m)に低下する。と ーター90からモーター91へ切換えられ、ガラ ス板は1秒当り約25.4㎝(10インチ)の速度 で加熱区域から急冷区域へ急速に運搬される。し かる後、時差式制御装置は駆動源を通常の速度の モーター90へ再び切換え、ガラスは急冷区域内 30 を 1 砂当 9 3 3.0 ㎜(1.3 インチ)の通常の速度 で送られる。

急冷区域に於ては約3 7.8で(100ド)の空 気が上側及び下側の充填室に供給され、夫々 ンス)及び、0.0961K4(3.4オンス)の圧力 を与える。各単位体は空気が単位体の各小室内へ 人る際との圧力を充填室内圧力的 % に滅ずる孔 を有する。この空気はガラスの上面及び下面へ夫 夫1 単位体当り 一分間に 0.0 5 6 8 m³ (2.0 立 40 結果判明した。 ガフィート)、0.0426m³ (1.5立方フィー ト〉の割合で噴出される。水がベッドの 0.0929 m² (1平方フィート) 当り L 分間に 0.00379m³(1ガロン)の流量で熱交換

箱63内を循環する。水の導入温度は約15.6℃ (60F)、排出温度は約26.7℃(80F)で ある。本実施例の各急冷用ベッドは第8回に示さ れた様な形式の 2 5.4 **(1 インチ) 四方の単位 (13/16インチ) である。上下の急冷ペッド 間に支持されたガラスの下面及び上面と、下方の 単位体の面及び上方単位体の面をの間隔は夫々約 0.25 4 *** (0.010 インチ)及び1.2 7 ***

急冷区域における単位体の列は、ガラスの縁を 支え日つその全表面に貫つてガラスを物等冷却す るのを確実にする為、移動行路に直角な方向から 少し傾いてる。本実施例の場合はこの傾きは10° それが最少になつている。

単位体の上端によつて形成された下方の急冷べ ツドの上表面は本質的に加熱区域 Bの最終成形域 のペッドの輪郭の連続面であり、この連続面は函 ス移動の方向において水平に対し下方へ次第に降 下して延びている。

ガラスは約30秒間に213cm(7フイート) の急冷区域を通過する。最初の15秒間でガラス の点でガラスは変形しなくなるので、それ以後は ガス支持状態から円板状駆動部材460Kよつて 運搬装置のロール上へ運ばれ且つその目的地へ運

斯様に処理された B35 mm(1/4 インチ) 厚さの ガラスは38.1㎝(15インチ)の巾にわたつて 曲率半径が127cm(50インテ)であり、また 16cm(30インチ)の長さにわたつて36.58m (1440インチ)の血率半径である。 ガラスは 6.5 cm (1平方インチ)当り0.127 kg (4.5 オ 35 強化され且つ盃を有し、その歪は漏光波に対する ガラスの複屈折効果で示される中心張力について、 ガラスの長を25.4째(1インチ)当り約3200 ミリミクロンである事が、偏 光器を用いた標準レ ターデーション(retardation)測定法で測定の

> 以上に記述。図示されたガス支持ペットの輪郭 (表面)形状は回転体形であるが、横方向の彎曲 は必ずしも正確な円形である必要はなく、複合し た曲率の曲線或は直線の如き他の回転体形のもの

せてもよい。

であつてもよい事は理解さるべきである。更に、 一つの回転体形ペッドの別々の部分を用いて、複 雑な曲げを生する別々のペッドを構成してもよい。 例えば、既述の如く、味の支持部分は水平面内に 配置し、長手方向の變曲及び鎖(幅)方向の彎曲 5 は共に水平面にあるよりにしてもよい。即ち、ガ ス支持ベッドの回転体形部分をタイヤルなぞらえ れば、最初に記述した具体例は垂直に立てられた 自動車用タイヤの上方のトレッド面部分に相当す 置されたタイヤの周爾壁部分に相当するような形 状の支持床を与えるように考えるのである。更に、 ベッドの形は上記二具体例の一方の形から他方の 形へ徐々に変化する部分を含んでいてもよく、 従 分は最初はタイヤのトレッド節の部分に相当し、 次に漸次該トレッド面及び 側壁の最初の部分の両 者を含むような形のペッドであつてもよい事は理 解されるであろう。この場合、変形し得るガラス 化する形状を与えている限り、上述のような移動 を行う間中形を変え続けるであろう。斯様にして 目的の形が得られたら、行路の残りはそのままの 形に、即ちペッドの全曲率半径は以後は一定のま の球に相当する形状のベッドを既述の方法で形成 してもよい事は分るであろう。

既述の円板状駆動部材とは別の運搬装置を用い てもよい。例えば、遠続的鎖を支持床の一方の側 へ突出する指状部片をガラス板に係合させて、そ のベシドに沿つたガラスの移動を制御するように してもよい。斯保な装置では、ペットは水平に対 して一方の側へ傾けられる必要はない。

の単位体で構成されてもよい。すなわち、例えば 多孔質の床つまり孔をあけた板を用いてベッドを 構成してもよい。 更に、単位体から成るペンドル おける各区域は互に隔置させ、との場合移動行路 装架されたドーナッ形ロールの如き遊びロールを 各区域間に配置し、これらのロールを、移動行路 **に沿つて区域間間隙に来たガラス板の下表面に接** 触させることにより該ガラス板を部分的に支持さ

ガス以外の他の魔体、例えば熔融錫、熔融塩の 如き金属をガラスの加熱、冷却及び支持を行うの に用いてもよい。

14

既述の具体例に於てはガラス板は任意の複合曲 率へ曲げられるが、必要に応じて、曲げられた板 は部分的に強化し或は一層ゆるやかな冷却を行つ て除冷し てもよい事は分もであろう。 更にガラス 板は曲げ処理する前に被覆してもよく、この被優 る形状の支持ペッドを与えるのに対し、 水平に横 10 材は ガラス板が曲げられる際の加熱操作中熔軸或 は硬化するようなものとしてもよいる。

適加の関係

本発明は原特許第703250号(特願昭37 -40944局、特公昭47-47964号公報) つて上記比喩を用いれば、支持ペッドの曲つた部 15 発明(特許請求の範囲1の発明)の構成に欠くこ とのできない事項の主要部をその構成に欠くこと ができない事項の主要部としており、またその発 明と同一の目的を達成するものである。 すなわ ちょ 原特許発明にはガス支持ペットより噴出するガス 板は、ベンドが「トレンド南」から「側籃」へ変 20 の圧力により、ガラス根をその変形温度にて少く とも部分的に支持しながら該支持ペッド上を遺骸 すること、前記ガス支持ペッドの輪郭形状をガラ スの遺轍行路の少くとも一部に沿つて変化させる こと、並びに、 ガラスが少くとも部分的にガス支 まとすればよい。球の一部、特に大きな曲率半径 25 持されている間に該ガラスを前記変化した即ち新 しい形状に倣わせてそのまま冷却させることを襲 旨とする。

本発明は上記原特許発明の上配要旨を余部包含 し、なおかつガラスの幅方向における全ての各部 に沿つて走行させ、その強からベッドの表面上方 30 分が通る長手方向遺娩行路を垂肩即ち上下方向に 彎曲させること、並びに、前記ガラスが前配行路 に沿つて少くとも部分的にガス支持されている間 に該ガラスをその変型風度以下まで冷却すること を含むものである。よつて、本発明によれば、ガ ガス支持ペッドは既述の単位体とは異つた形態 35 ラス板の移動行路はその長さの方向にも朗げられ ており、かくして預合した曲率が与えられる。

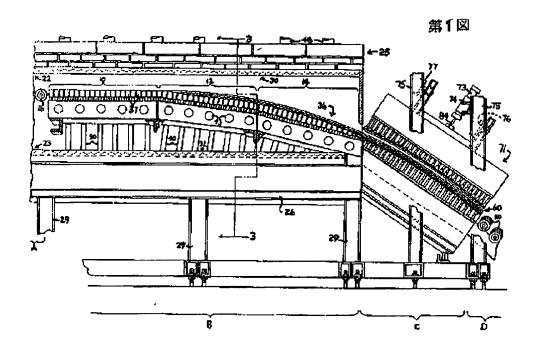
の特許請求の範囲

1 ガラス板を少なくとも部分的に支えるガス支 持ペット上を該ガラス板をその変形温度にて運搬 を横切る方向に延びる曲つた軸上に互に隔離して め することと、前記ガス支持ペットの支持輪郭を走行 路の少なくとも一部分に沿つて変化させることと、 前記ガラス板をガスによつて少なくとも部分的に 支持したまま新しい壁曲した形状に合つた形で冷 却させることを包含するガラス板を曲げる方法に

15

16

おいて、前記ガラス板の全幅にわたる各部位が通 る方法。
る各長手方向走行路を垂直即ち上下方向に脅曲させるとともに、回転体形の表面部分を有する支持ペットからのガスによつて前記ガラス板を少なく 受引用文献とも部分的に支持しながら該ガラス板を変形温度 5 英国特許 1021842以下に冷却することを特徴とするガラス板を曲げ 仏国特許 1341004



第2図

